

- [1. Prednaska - Zlozitosti](#)
- [2. Prednaska - Invariant / Variant](#)
- [4. Prednaska - Turingov Stroj](#)
- [5. Prednaska - Turingov Stroj, Nedeterministicky](#)
- [6. Prednaska - Rozhodovacie ulohy](#)
- [7. Prednaska - P, NP, NPC a prevody](#)
- [10. Prednaska - co-NP, PSPACE, NPSPACE](#)
- [11. Prednaska - Random Turingov Stroj, RP, co-RP, ZPP](#)
- [12. Prednaska - R, RE, Kod TM](#)
- [13. Prednaska - Nerozhodnuteľne, PCP](#)

1. Prednaska - Zlozitosti

1.2.1 Symbol $\mathcal{O}$. Je dána nezáporná funkce $g(n)$. Řekneme, že nezáporná funkce $f(n)$ je $\mathcal{O}(g(n))$, jestliže existuje kladná konstanta c a přirozené číslo n_0 tak, že

$$f(n) \leq c g(n) \quad \text{pro všechny } n \geq n_0.$$

□

$\mathcal{O}(g(n))$ můžeme též chápat jako třídu všech nezáporných funkcí $f(n)$:

$$\mathcal{O}(g(n)) = \{f(n) \mid \exists c > 0, n_0 \in \mathbb{N} \text{ tak, že } f(n) \leq c g(n) \quad \forall n \geq n_0\}.$$

1.2.2 Symbol Ω . Je dána nezáporná funkce $g(n)$. Řekneme, že nezáporná funkce $f(n)$ je $\Omega(g(n))$, jestliže existuje kladná konstanta c a přirozené číslo n_0 tak, že

$$f(n) \geq c g(n) \quad \text{pro všechny } n \geq n_0.$$

□

$\Omega(g(n))$ můžeme též chápat jako třídu všech nezáporných funkcí $f(n)$:

$$\Omega(g(n)) = \{f(n) \mid \exists c > 0, n_0 \in \mathbb{N} \text{ tak, že } f(n) \geq c g(n) \quad \forall n \geq n_0\}.$$

1.2.4 Symbol Θ . Je dána nezáporná funkce $g(n)$. Řekneme, že nezáporná funkce $f(n)$ je $\Theta(g(n))$, jestliže existují kladné konstanty c_1, c_2 a přirozené číslo n_0 tak, že

$$c_1 g(n) \leq f(n) \leq c_2 g(n) \quad \text{pro všechny } n \geq n_0.$$

□

$\Theta(g(n))$ můžeme též chápat jako třídu všech nezáporných funkcí $f(n)$:

$$\Theta(g(n)) = \{f(n) \mid \exists c_1, c_2 > 0, n_0 \in \mathbb{N} \text{ tak, že } c_1 g(n) \leq f(n) \leq c_2 g(n) \quad \forall n \geq n_0\}.$$

1.2.6 Symbol malé o . Je dána nezáporná funkce $g(n)$. Řekneme, že nezáporná funkce $f(n)$ je $o(g(n))$, jestliže pro každou kladnou konstantu c existuje přirozené číslo n_0 tak, že

$$0 \leq f(n) < c g(n) \quad \text{pro všechny } n \geq n_0.$$

□

$o(g(n))$ můžeme též chápat jako třídu všech nezáporných funkcí $f(n)$:

$$o(g(n)) = \{f(n) \mid \forall c > 0 \exists n_0 \in \mathbb{N} \text{ tak, že } 0 \leq f(n) < c g(n) \quad \forall n > n_0\}.$$

1.2.7 Poznámka. Fakt, že nezáporná funkce $f(n)$ je $\mathcal{O}(g(n))$, zhruba řečeno znamená, že funkce $f(n)$ neroste asymptoticky více než funkce $g(n)$. Naproti tomu fakt, že nezáporná funkce $f(n)$ je $o(g(n))$, znamená, že funkce $f(n)$ roste asymptoticky méně než funkce $g(n)$.

1.2.8 Symbol malé ω . Je dána nezáporná funkce $g(n)$. Řekneme, že nezáporná funkce $f(n)$ je $\omega(g(n))$, jestliže pro každou kladnou konstantu c existuje přirozené číslo n_0 tak, že

$$0 \leq c g(n) < f(n) \quad \text{pro všechny } n \geq n_0.$$

□

$\omega(g(n))$ můžeme též chápat jako třídu všech nezáporných funkcí $f(n)$:

$$\omega(g(n)) = \{f(n) \mid \forall c > 0 \exists n_0 \in \mathbb{N} \text{ tak, že } 0 \leq c g(n) < f(n) \quad \forall n > n_0\}.$$

1.2.9 Poznámka. Fakt, že nezáporná funkce $f(n)$ je $\Omega(g(n))$, zhruba řečeno znamená, že funkce $f(n)$ roste asymptoticky alespoň tak, jako funkce $g(n)$. Naproti tomu fakt, že nezáporná funkce $f(n)$ je $\omega(g(n))$, znamená, že funkce $f(n)$ roste asymptoticky více než funkce $g(n)$.

1.2.11 Tvzení. Jsou dány dvě nezáporné funkce $f(n)$ a $g(n)$. Pak platí

1. $f(n) \in o(g(n))$ právě tehdy, když $\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{f(n)}{g(n)} = 0$;
2. $f(n) \in \omega(g(n))$ právě tehdy, když $\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{f(n)}{g(n)} = \infty$.
3. Jestliže $\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{f(n)}{g(n)} = a$ pro některé $a \in \mathbb{R}$, $a \neq 0$, pak $f(n) \in \Theta(g(n))$

1.2.16 Věta (Gauss). Pro každé $n \geq 1$ platí

$$n^{\frac{n}{2}} \leq n! \leq \left(\frac{n+1}{2}\right)^n.$$

□

Zdůvodnění: Využijeme fakt, že pro každá dvě kladná čísla a, b platí $\frac{a+b}{2} \geq \sqrt{ab}$.

Přepíšeme $(n!)^2$ takto

$$(n!)^2 = n(n-1) \dots 2 \cdot 1 \cdot 1 \cdot 2 \dots (n-1)n = \prod_{i=1}^n (n-i+1)i.$$

Odtud

$$n! = \prod_{i=1}^n \sqrt{(n-i+1)i} \leq \prod_{i=1}^n \frac{n+1}{2} = \left(\frac{n+1}{2}\right)^n,$$

protože pro každé i platí $\sqrt{(n-i+1)i} \leq \frac{n-i+1+i}{2}$. Tím jsme dostali horní odhad.

Na druhé straně pro každé i platí $n \leq (n-i+1)i$ a proto je $n^n \leq (n!)^2$. Odmocněním dostaneme dolní odhad, totiž $n^{\frac{n}{2}} \leq n!$.

1.3.1 Věta — „Master Theorem“. Jsou dána přirozená čísla $a \geq 1$, $b > 1$ a nezáporná funkce $f(n)$. Předpokládejme, že funkce $T(n)$ je dána na přirozených číslech rekurentním vztahem

$$T(n) = aT\left(\frac{n}{b}\right) + f(n),$$

kde $\frac{n}{b}$ znamená buď $\lfloor \frac{n}{b} \rfloor$ nebo $\lceil \frac{n}{b} \rceil$.

1. Jestliže $f(n) \in \mathcal{O}(n^{\log_b a - \varepsilon})$ pro nějakou konstantu $\varepsilon > 0$, pak $T(n) \in \Theta(n^{\log_b a})$.
2. Jestliže $f(n) \in \Theta(n^{\log_b a})$, pak $T(n) \in \Theta(n^{\log_b a} \lg n)$.
3. Jestliže $f(n) \in \Omega(n^{\log_b a + \varepsilon})$ pro nějakou konstantu $\varepsilon > 0$ a jestliže $a f(\frac{n}{b}) \leq c f(n)$ pro nějakou konstantu $c < 1$ pro všechna dostatečně velká n , pak $T(n) \in \Theta(f(n))$.

1.3.3 Tvzení. Jestliže $f(n) \in \Theta(n^{\log_b a} \lg^k n)$ pro $k \geq 0$, pak pro funkci $T(n)$ danou rovnicí

$$T(n) = aT\left(\frac{n}{b}\right) + f(n),$$

platí: $T(n) \in \Theta(n^{\log_b a} \lg^{k+1} n)$.

□

2. Prednaska - Invariant / Variant

1.3.10 Amortizovaná složitost. Jedná se o výpočet průměrné složitosti nejhoršího případu pro posloupnost n opakování dané instrukce. Jestliže n opakování v nejhorším případě vyžaduje čas $\mathcal{O}(T(n))$, pak jedno provedení vyžaduje čas $\mathcal{O}(T(n))/n$, a to je amortizovaná složitost jedné instrukce.

Jsou tři základní způsoby, jak amortizovanou složitost zjišťovat.

- První je tzv. *agregační* — postupuje se přímo podle předchozího odstavce.
- Druhá metoda je tzv. *účetní*. Každé provedení instrukce má jistý kredit. Jestliže provedení instrukce nespotřebuje celý kredit, zbývající část kreditu je možno využít v dalších provedení instrukce, které jsou náročnější a na které by jejich kredit nestačil. Podmínkou ale je, aby žádná instrukce v posloupnosti nespotřebovala víc než je součet jejího kreditu a zatím nevyužitých částí kreditů.

1.4.7 Variant. Pro důkaz faktu, že se algoritmus na každém vstupu zastaví, je založen na nalezení tzv. *variantu*. Variant je hodnota udaná přirozeným číslem, která se během práce algoritmu snižuje až nabude nejmenší možnou hodnotu (a tím zaručuje ukončení algoritmu po konečně mnoha krocích).

V příkladu 1.4.2 se jednalo o číslo k , v příkladu 1.3.7 se jednalo o zbytek z při dělení čísla r číslem t .

1.4.8 Invariant. *Invariant, též podmíněná správnost algoritmu*, je tvrzení, které

- platí před vykonáním prvního cyklu algoritmu, nebo po prvním vykonání cyklu,
- platí-li před vykonáním cyklu, platí i po jeho vykonání,
- při ukončení práce algoritmu zaručuje správnost řešení.

Pro algoritmus pro bublinkové třídění je invariantem tvrzení 1.4.4, pro Eukleidův algoritmus tvrzení 1.4.6.

4. Prednaska - Turingov Stroj

1.5.1 Turingův stroj si můžeme představit takto: skládá se

- z řídicí jednotky, která se může nacházet v jednom z konečně mnoha stavů,
- potenciálně nekonečné pásky (nekonečné na obě strany) rozdělené na jednotlivá pole a
- hlavy, která umožňuje číst obsah polí a přepisovat obsah polí pásky.

Na základě symbolu X , který čte hlava na páse, a na základě stavu q , ve kterém se nachází řídicí jednotka, se řídicí jednotka Turingova stroje přesune do stavu p , hlava přepíše obsah čteného pole na Y a přesune se buď doprava nebo doleva (tato akce je popsána tzv. přechodovou funkcí).

1.5.2 Formální definice. Turingův stroj je sedmice $(Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, B, F)$, kde

- Q je konečná množina stavů,
- Σ je konečná množina vstupních symbolů,
- Γ je konečná množina páskových symbolů, přitom $\Sigma \subset \Gamma$,
- B je prázdný symbol (též nazývaný *blank*), jedná se o páskový symbol, který není vstupním symbolem, (tj. $B \in \Gamma \setminus \Sigma$),
- δ je přechodová funkce, tj. parciální zobrazení z množiny $(Q \setminus F) \times \Gamma$ do množiny $Q \times \Gamma \times \{L, R\}$, (zde L znamená pohyb hlavy o jedno pole doleva, R znamená pohyb hlavy o jedno pole doprava),
- $q_0 \in Q$ je počáteční stav a
- $F \subseteq Q$ je množina koncových stavů.

1.5.3 Situace TM. *Situace Turingova stroje* (též konfigurace TM, anglicky nazývaná instantaneous description (ID)), plně popisuje obsah pásky, pozice hlavy na páse a stav, ve kterém se nachází řídicí jednotka. Jestliže na páse jsou v k polích symboly $X_1 X_2 \dots X_k$, všechna pole s větším i menším číslem již obsahují pouze B , řídicí jednotka je ve stavu q a hlava čte symbol X_i , tak danou situaci zapisujeme

$$X_1 X_2 \dots X_{i-1} q X_i X_{i+1} \dots X_k.$$

1.5.4 Počáteční situace. Na začátku práce se Turingův stroj nachází v počátečním stavu q_0 , na páse má na n polích vstupní slovo $a_1 a_2 \dots a_n$ ($a_i \in \Sigma$), ostatní pole obsahují blank B a hlava čte pole pásky se symbolem a_1 . Tedy formálně počáteční situaci zapisujeme $q_0 a_1 \dots a_n$.

1.5.5 Krok Turingova stroje. Předpokládejme, že se Turingův stroj nachází v situaci $X_1 X_2 \dots$. Pak na základě přechodové funkce TM v jednom kroku přejde do následující situace a to takto:

Jestliže $\delta(q, X_i) = (p, Y, R)$, TM se přesune do stavu p , na pásku místo symbolu X_i napíše symbol Y a hlavu posune o jedno pole doprava. Formálně to zapisujeme takto

$$X_1 X_2 \dots X_{i-1} q X_i \dots X_k \vdash X_1 X_2 \dots X_{i-1} Y p X_{i+1} \dots X_k. \quad (1.1)$$

Jestliže $\delta(q, X_i) = (p, Y, L)$, TM se přesune do stavu p , na pásku místo symbolu X_i napíše symbol Y a hlavu posune o jedno pole doleva. Formálně to zapisujeme takto

$$X_1 X_2 \dots X_{i-1} q X_i \dots X_k \vdash X_1 \dots X_{i-2} p X_{i-1} Y X_{i+1} \dots X_k. \quad (1.2)$$

Jestliže v případě 1.2 je $i = 1$, pak $q X_1 \dots X_k \vdash p B Y \dots X_k$.

Jestliže $\delta(q, X_i)$ není definováno, TM se zastaví.

1.5.6 Výpočet Turingova stroje nad slovem $w = a_1 a_2 \dots a_k$, je posloupnost jeho kroků, která začíná v počáteční situaci $q_0 a_1 \dots a_k$. Formálně se jedná o reflexivní a tranzitivní uzávěr $\vdash^*$ relace $\vdash$ z 1.5.5 (na množině všech situací daného Turingova stroje).

Jestliže během výpočtu Turingova stroje nad slovem w se Turingův stroj dostane do jednoho z koncových stavů $q' \in F$, říkáme, že se TM *úspěšně zastavil*. Obsah pásky při úspěšném zastavení je *výstupem* TM, nad vstupem $w = a_1 a_2 \dots a_n$.

1.5.7 Definice — jazyk přijímaný TM. Vstupní slovo $w \in \Sigma^*$ je *přijato* Turingovým strojem M , jestliže se Turingův stroj na slově w úspěšně zastaví.

Množina slov $w \in \Sigma^*$, která Turingův stroj přijímá, se nazývá *jazyk přijímaný* M a značíme ji $L(M)$.

1.5.8 Definice — funkce realizovaná TM. Je dáno zobrazení $f: \Sigma^* \rightarrow \Sigma^*$. Řekneme, že TM M *realizuje* zobrazení f , jestliže pro každé $w \in \Sigma^*$, pro které je $f(w)$ definováno, se M úspěšně zastaví s výstupem $f(w)$ (tj. $q_0 w \vdash^* \alpha q_F \beta$, kde $\alpha \beta = f(w)$). Pro w , pro něž $f(w)$ není definováno, se M zastaví neúspěšně.

5. Prednaska - Turingov Stroj, Nedeterministicky

1.5.9 Časová složitost Turingova stroje je parciální zobrazení $T(n)$ z množiny všech přirozených čísel do sebe definované:

Jestliže pro nějaký vstup délky n se Turingův stroj nezastaví, $T(n)$ není definováno. V opačném případě je $T(n)$ rovno maximálnímu počtu kroků, po nichž dojde k zastavení Turingova stroje, kde maximum se bere přes všechny vstupy délky n .

1.5.10 Paměťová složitost Turingova stroje $S(n)$. Jestliže pro nějaký vstup délky n Turingův stroj použije nekonečnou část pásky (pak se nemůže v konečném čase zastavit), $S(n)$ není definováno. V opačném případě je $S(n)$ rovno největšímu rozdílu pořadových čísel polí, které byly během výpočtu použity, kde maximum se bere přes všechny vstupy délky n .

1.5.12 Definice. Řekneme, že jazyk L je *přijímán* nějakým Turingovým strojem, jestliže existuje TM M takový, že $L = L(M)$.

Řekneme, že Turingův stroj *rozhoduje* jazyk L , jestliže tento jazyk přijímá a navíc se na každém vstupu zastaví.

1.5.13 Poznámky.

- Každý jazyk, který je rozhodován Turingovým strojem, je také tímto Turingovým strojem přijímán. Naopak to ale neplatí. Uvidíme, že existují jazyky, které jsou přijímány nějakým Turingovým strojem, ale neexistuje Turingův stroj, který by je rozhodl.

1.5.16 Turingův stroj s k páskami. Turingův stroj s k páskami se skládá z řídicí jednotky, která se nachází v jednom z konečně mnoha stavů $q \in Q$, množiny vstupních symbolů Σ , množiny páskových symbolů Γ , přechodové funkce δ , počátečního stavu q_0 , páskového symbolu B a množiny koncových stavů F . Dále je dáno k pásek a k hlav; i -tá hlava vždy čte jedno pole i -té pásky. Přechodová funkce δ je parciální zobrazení, které reaguje na stav, ve kterém se Turingův stroj nachází a na k -tici páskových symbolů, kterou jednotlivé hlavy snímají. (Formálně je δ parciální zobrazení, $\delta: (Q \setminus F) \times \Gamma^k \rightarrow Q \times \Gamma^k \times \{L, R\}^k$).

Na začátku:

- Vstupní slovo je na první pásce; kromě vstupního slova obsahují všechna pole pásky blank B .
- Všechny ostatní pásky mají ve všech polích blank B .
- Řídicí jednotka je v počátečním stavu q_0 .
- První hlava čte první symbol vstupního slova.

1.5.17 Krok Turingova stroje s k páskami je určen přechodovou funkcí. Jestliže přechodová funkce je definována, pak (na základě přechodové funkce):

- Řídicí jednotka se přesune do nového stavu.
- Každá hlava přepíše obsah pole, které čte (může i stejným symbolem).
- Každá hlava se posune doprava nebo doleva (přechodová funkce udává pohyb každé hlavy nezávisle na pohybech ostatních hlav).

1.5.18 Jazyk přijímaný Turingovým strojem s k páskami. Obdobně jako pro Turingův stroj s jednou páskou definujeme:

Turingův stroj se *úspěšně zastaví*, jestliže řídicí jednotka vstoupila do koncového stavu. Jestliže Turingův stroj nemá definován následující krok a není v koncovém stavu, říkáme, že se Turingův stroj zastavil *neúspěšně*.

Slovo $w \in \Sigma^*$ je *přijímáno* Turingovým strojem, jestliže se na něm Turingův stroj úspěšně zastaví. Všechna slova přijímaná Turingovým strojem tvoří *jazyk přijímaný* tímto strojem.

Jestliže se navíc Turingův stroj na všech slovech zastaví, říkáme že Turingův stroj jazyk *rozhoduje*.

1.5.21 Nedeterministický Turingův stroj. Jestliže pro Turingův stroj (ať již s jednou páskou nebo s více páskami) připustíme, aby v jedné situaci mohl provést několik různých kroků, dostáváme nedeterministický Turingův stroj. Formálně zdefinujeme nedeterministický Turingův stroj (NTM) pouze pro variantu s jednou páskou, která je nekonečná na obě strany.

Nedeterministický Turingův stroj je sedmice $(Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, B, F)$, kde

- Q je konečná množina stavů,
- Σ je konečná množina vstupních symbolů,
- Γ je konečná množina páskových symbolů, přitom $\Sigma \subset \Gamma$,
- B je prázdný symbol (též nazývaný *blank*), jedná se o páskový symbol, který není vstupním symbolem, (tj. $B \in \Gamma \setminus \Sigma$),
- δ je přechodová funkce, tj. parciální zobrazení z množiny $(Q \setminus F) \times \Gamma$ do množiny $\mathcal{P}_f(Q \times \Gamma \times \{L, R\})$ ($\mathcal{P}_f(X)$ je konečná podmnožina množiny X),
- $q_0 \in Q$ je počáteční stav a
- $F \subseteq Q$ je množina koncových stavů.

Krok nedeterministického Turingova kroku je definován analogicky jako pro (deterministický) Turingův stroj:

Pro $(p, Y, R) \in \delta(q, X_i)$

$$X_1 X_2 \dots X_{i-1} q X_i \dots X_k \vdash X_1 X_2 \dots X_{i-1} Y p X_{i+1} \dots X_k. \quad (1.3)$$

Pro $(p, Y, L) \in \delta(q, X_i)$

$$X_1 X_2 \dots X_{i-1} q X_i \dots X_k \vdash X_1 \dots X_{i-2} p X_{i-1} Y X_{i+1} \dots X_k. \quad (1.4)$$

1.5.22 Jazyk přijímaný nedeterministickým Turingovým strojem se skládá ze všech slov $w \in \Sigma^*$, pro něž

$$q_0 w \vdash^* Y_1 Y_2 \dots Y_i q_f Y_{i+1} \dots Z_m,$$

pro některý koncový stav q_f .

Neformálně: slovo w je přijato nedeterministickým Turingovým strojem právě tehdy, když existuje „přijímací výpočet“, tj posloupnost kroků, po nichž se stroj dostane do koncového stavu.

Jestliže nedeterministický Turingův stroj M přijímá jazyk L a navíc každý jeho výpočet vždy končí po konečně mnoha krocích, říkáme, že M *rozhoduje* jazyk L .

1.5.23 Věta. Je-li jazyk L přijímán, resp. rozhodován nedeterministickým Turingovým strojem M , pak existuje deterministický Turingův stroj M_1 s jednou páskou, který L přijímá, resp. rozhoduje.

6. Prednaska - Rozhodovacie ulohy

1.7.2 Příklad. SAT – splňování Booleovských formulí: Je dána výroková formule φ v CNF. Rozhodněte, zda je φ splnitelná.

Na danou formuli φ je tedy odpověď (tj. řešení) buď „ANO“ nebo „NE“. Všimněte si, že v tomto případě se neptáme po ohodnocení, ve kterém je formule pravdivá – zajímá nás pouze fakt, zda je splnitelná.

1.7.4 Problém obchodního cestujícího – TSP. Jsou dána města $1, 2, \dots, n$. Pro každou dvojici měst i, j je navíc dáno kladné číslo $d(i, j)$ (tak zvaná vzdálenost měst i, j). Trasa je dána permutací π množiny $\{1, 2, \dots, n\}$ do sebe. Délka trasy T odpovídající permutaci π je

$$d(T) = \sum_{i=1}^{n-1} d(\pi(i), \pi(i+1)) + d(\pi(n), \pi(1)).$$

Neformálně, trasa je pořadí měst, ve kterém má obchodní cestující města projít, a to tak, aby každé město navštívil přesně jednou a vrátil se do toho města, ze kterého vyšel. Cena trasy je pak součtem všech vzdáleností, které při své cestě urazil.

1.7.5 Rozhodovací verze.

- Minimální kostra: Je dán neorientovaný graf $G = (V, E)$, ohodnocení $c: E \rightarrow \mathbb{N}$ a dále číslo K . Existuje minimální kostra, jejíž cena je nejvýše K ?
- Je dána matice délek $\mathbf{A} = (a(i, j))$, výchozí vrchol r , cílový vrchol c a číslo K . Existuje cesta z vrcholu r do vrcholu c délky nejvýše K ?
- Kromě čísel $d(i, j)$ z 1.7.4 je dáno číslo K . Existuje trasa π délky nejvýše K ?

1.7.6 Vyhodnocovací verze.

- Minimální kostra: Je dán neorientovaný graf $G = (V, E)$ a $c: E \rightarrow \mathbb{N}$. Najděte cenu minimální kostry ohodnoceného grafu.
- Je dána matice délek $\mathbf{A} = (a(i, j))$, výchozí vrchol r a cílový vrchol c . Najděte délku nejkratší cesty z vrcholu r do vrcholu c .
- Jsou dána čísla $d(i, j)$ a 1.7.4. Najděte cenu optimální trasy, tj. trasy s nejmenší možnou délkou.

1.7.7 Optimalizační verze.

- Minimální kostra: Je dán neorientovaný graf $G = (V, E)$ a $c: E \rightarrow \mathbb{N}$. Najděte minimální kostru ohodnoceného grafu.
- Je dána matice délek $\mathbf{A} = (a(i, j))$, výchozí vrchol r , cílový vrchol c . Najděte nejkratší cestu z vrcholu r do vrcholu c .
- Jsou dána čísla $d(i, j)$ a 1.7.4. Najděte optimální trasu, tj. trasu s nejmenší možnou délkou.

7. Prednaska - P, NP, NPC a prevody

1.8.3 Třída $\mathcal{P}$. Řekneme, že rozhodovací úloha $\mathcal{U}$ leží ve třídě $\mathcal{P}$, jestliže existuje deterministický Turingův stroj, který rozhodne jazyk $L_{\mathcal{U}}$ a pracuje v polynomiálním čase; tj. funkce $T(n)$ je $\mathcal{O}(p(n))$ pro nějaký polynom $p(n)$.

1.8.4 Příklady.

- Minimální kostra v grafu. Je dán neorientovaný graf G s ohodnocením hran c . Je dáno číslo k . Existuje kostra grafu ceny menší nebo rovno k ?
- Nejkratší cesty v acyklickém grafu. Je dán acyklický graf s ohodnocením hran a . Jsou dány vrcholy r a c . Je dáno číslo k . Existuje orientovaná cesta z vrcholu r do vrcholu c délky menší nebo rovno k ?
- Toky v sítích. Je dána síť s horním omezením c , dolním omezením l , se zdrojem z a spotřebičem s . Dále je dáno číslo k . Existuje přípustný tok od z do s velikosti alespoň k ?
- Minimální řez. Je dána síť s horním omezením c , dolním omezením l . Dále je dáno číslo k . Existuje řez, který má kapacitu menší nebo rovno k ?

1.8.5 Třída $\mathcal{NP}$. Řekneme, že rozhodovací úloha $\mathcal{U}$ leží ve třídě $\mathcal{NP}$, jestliže existuje nedeterministický Turingův stroj, který rozhodne jazyk $L_{\mathcal{U}}$ a pracuje v polynomiálním čase.

1.8.9 Příklady $\mathcal{NP}$ úloh.

- Kliky v grafu. Je dán neorientovaný graf G a číslo k . Existuje klika v grafu G o alespoň k vrcholech?
- Nejkratší cesty v obecném grafu. Je dán orientovaný graf s ohodnocením hran a . Jsou dány vrcholy r a v . Je dáno číslo k . Existuje orientovaná cesta z vrcholu r do vrcholu v délky menší nebo rovno k ?
- k -barevnost. Je dán neorientovaný graf G . Je graf G k -barevný?
- Problém batohu. Je dáno n předmětů $1, 2, \dots, n$. Každý předmět i má cenu c_i a váhu w_i . Dále jsou dána čísla A a B . Je možné vybrat předměty tak, aby celková váha nepřevýšila A a celková cena byla alespoň B ? Přesněji, existuje podmnožina předmětů $I \subseteq \{1, 2, \dots, n\}$ taková, že

$$\sum_{i \in I} w_i \leq A \quad \text{a} \quad \sum_{i \in I} c_i \geq B?$$

1.9.1 Redukce a polynomiální redukce úloh. Jsou dány dvě rozhodovací úlohy $\mathcal{U}$ a $\mathcal{V}$. Řekneme, že úloha $\mathcal{U}$ se *redukuje* na úlohu $\mathcal{V}$, jestliže existuje algoritmus (program pro RAM, Turingův stroj) M , který pro každou instanci I úlohy $\mathcal{U}$ zkonstruuje instanci I' úlohy $\mathcal{V}$ a to tak, že

$$I \text{ je ANO-instance } \mathcal{U} \text{ iff } I' \text{ je ANO-instance } \mathcal{V}.$$

Fakt, že úloha $\mathcal{U}$ se redukuje na úlohu $\mathcal{V}$ značíme

$$\mathcal{U} \leq \mathcal{V}.$$

Jestliže navíc algoritmus M pracuje v polynomiálním čase, říkáme, že $\mathcal{U}$ se *polynomiálně redukuje* na $\mathcal{V}$ a značíme

$$\mathcal{U} \leq_p \mathcal{V}.$$

1.9.3 $\mathcal{NP}$ úplné úlohy. Řekneme, že rozhodovací úloha $\mathcal{U}$ je $\mathcal{NP}$ úplná, jestliže

1. $\mathcal{U}$ je ve třídě $\mathcal{NP}$;
2. každá $\mathcal{NP}$ úloha se polynomiálně redukuje na $\mathcal{U}$.

Třída všech $\mathcal{NP}$ úplných úloh se značí $\mathcal{NPC}$.

Zhruba řečeno, $\mathcal{NP}$ úplné úlohy jsou ty „nejtěžší“ mezi všemi $\mathcal{NP}$ úlohami.

1.9.4 Tvzení. Jsou dány dvě $\mathcal{NP}$ úlohy $\mathcal{U}$ a $\mathcal{V}$, pro které platí $\mathcal{U} \leq_p \mathcal{V}$. Pak

1. jestliže $\mathcal{V}$ je ve třídě $\mathcal{P}$, pak také $\mathcal{U}$ je ve třídě $\mathcal{P}$;
2. jestliže $\mathcal{U}$ je $\mathcal{NP}$ úplná úloha, pak také $\mathcal{V}$ je $\mathcal{NP}$ úplná úloha.

1.9.5 Tvzení. Kdyby některá $\mathcal{NP}$ úplná úloha patřila do třídy $\mathcal{P}$ (tj. byla by polynomiálně řešitelná), pak $\mathcal{P} = \mathcal{NP}$. Jinými slovy, každá $\mathcal{NP}$ úloha by byla polynomiálně řešitelná.

1.9.6 $\mathcal{NP}$ obtížné úlohy. Jestliže o některé úloze $\mathcal{U}$ pouze víme, že se na ní polynomiálně redukuje některá $\mathcal{NP}$ úplná úloha, pak říkáme, že $\mathcal{U}$ je $\mathcal{NP}$ těžká, nebo též $\mathcal{NP}$ obtížná. Poznamenejme, že to vlastně znamená, že $\mathcal{U}$ je alespoň tak těžká jako všechny $\mathcal{NP}$ úlohy.

1.9.7 Cookova věta. Úloha SAT , splňování formulí v konjunktivním normálním tvaru, je $\mathcal{NP}$ úplná úloha.

10. Prednaska - co-NP, PSPACE, NPSPACE

1.11 Třída co-NP

1.11.1 Pozorování. Je-li jazyk L ve třídě $\mathcal{P}$, pak i jeho doplněk $\bar{L}$ patří do třídy $\mathcal{P}$. Obdobné tvrzení se pro jazyky třídy NP neumí dokázat.

1.11.2 Definice. Jazyk L patří do třídy co-NP , jestliže jeho doplněk patří do třídy NP .

1.11.3 Příklady.

- Jazyk $USAT$, který je doplňkem jazyka SAT splnitelných booleanových formulí, leží ve třídě co-NP . (Jazyk $USAT$ se skládá ze všech nespíitelných booleanových formulí a ze všech slov, které neodpovídají booleanové formulí.)
- Jazyk $TAUT$, který se skládá ze všech slov odpovídajících tautologii výrokové logiky, patří do třídy co-NP .

1.12 Třídy PSPACE a NPSPACE

1.12.1 Je dán Turingův stroj M (deterministický nebo nedeterministický). Připomeňme, že M pracuje s pamětovou složitostí $p(n)$ právě tehdy, když pro každé slovo délky n nepoužije pamětovou buňku větší než $p(n)$. Uvědomte si: jestliže Turingův stroj přijímá jazyk s polynomiální časovou složitostí, pak se musí zastavit na **každém** vstupu (ať už leží v přijímané jazyce, nebo ne); tj. Turingův stroj jazyk rozhoduje. Podobné tvrzení neplatí pro Turingův stroj, který nějaký jazyk přijímá s polynomiální pamětovou složitostí; ano, Turingův stroj se na slově, které nepřijímá může zacyklit.

1.12.2 Třída PSPACE . Jazyk L patří do třídy PSPACE jestliže existuje deterministický Turingův stroj M , který přijímá jazyk L a pracuje s polynomiální pamětovou složitostí.

1.12.3 Tvrzení. Platí

$$\mathcal{P} \subseteq \text{PSPACE}.$$

1.12.4 Třída NPSPACE . Jazyk L patří do třídy NPSPACE jestliže existuje nedeterministický Turingův stroj M , který přijímá jazyk L a pracuje s polynomiální pamětovou složitostí.

1.12.5 Tvrzení. Platí

$$\text{NP} \subseteq \text{NPSPACE}.$$

1.12.6 Věta. Je dán Turingův stroj M (deterministický nebo nedeterministický), který přijímá jazyk L s pamětovou složitostí $p(n)$ (kde p je nějaký polynom). Pak existuje konstanta c taková, že M přijme slovo w délky n po nejvýše $c^{p(n)+1}$ krocích.

1.12.8 Věta. Je-li jazyk L ve třídě PSPACE (NPSPACE), pak L je rozhodován deterministickým (nedeterministickým) Turingovým strojem M s polynomiální pamětovou složitostí, který se vždy zastaví po nejvýše $c^{q(n)}$ krocích, kde $q(n)$ je vhodný polynom a c konstanta.

1.12.10 Savitchova věta. Platí

$$\text{PSPACE} = \text{NPSPACE}.$$

1.12.12 Důsledek. Platí

$$\mathcal{P} \subseteq \text{NP} \subseteq \text{PSPACE}.$$

11. Prednaska - Random Turingov Stroj, RP, co-RP, ZPP

1.14.1 Randomizovaný Turingův stroj. RTM je, zhruba řečeno, Turingův stroj M se dvěma nebo více páskami, kde první páska má stejnou roli jako u deterministického Turingova stroje, ale druhá páska obsahuje náhodnou posloupnost 0 a 1, tj. na každém políčku se 0 objeví s pravděpodobností $\frac{1}{2}$ a 1 také s pravděpodobností $\frac{1}{2}$.

Na začátku práce:

- stroj M se nachází v počátečním stavu q_0 ;
- první páska obsahuje vstupní slovo w , zbytek pásky pak blanky B ;
- druhá páska obsahuje náhodnou posloupnost 0 a 1;
- případné další pásky obsahují B ;
- všechny hlavy jsou nastaveny na prvním políčku dané pásky.

Na základě stavu q , ve kterém se stroj M nachází, a na základě obsahu políček, které jednotlivé hlavy čtou, přechodová funkce δ určuje, zda se M zastaví nebo přejde do nového stavu p , přepíše obsah první pásky (**nikoli ale obsah druhé pásky**) a hlavy posune doprava, doleva nebo zůstanou stát (posuny hlav jsou nezávislé).

Formálně, je-li M ve stavu q , hlava na první pásce čte symbol X , na druhé pásce je číslo a a

$$\delta(q, X, a) = (p, Y, D_1, D_2), \quad q, p \in Q, a \in \{0, 1\}, X, Y \in \Gamma, D_1, D_2 \in \{L, R, S\},$$

pak M se přesune do stavu p , na první pásku napíše Y a i -tá hlava se posune doprava pro $D_i = R$, doleva pro $D_i = L$ nebo zůstane na místě pro $D_i = S$.

Jestliže $\delta(q, X, a)$ není definováno, M se zastaví.

M se úspěšně zastaví právě tehdy, když se přesune do koncového (přijímacího) stavu q_f .

1.14.4 Třída $\mathcal{RP}$. Jazyk L patří do třídy $\mathcal{RP}$ právě tehdy, když existuje RTM M takový, že:

1. Jestliže $w \notin L$, stroj M se ve stavu q_f zastaví s pravděpodobností 0.
2. Jestliže $w \in L$, stroj M se ve stavu q_f zastaví s pravděpodobností, která je alespoň rovna $\frac{1}{2}$.
3. Existuje polynom $p(n)$ takový, že každý běh M (tj. pro jakýkoli obsah druhé pásky) trvá maximálně $p(n)$ kroků, kde n je délka vstupního slova.

Miller-Rabinův test prvocísnosti je příklad algoritmu, který splňuje všechny tři podmínky (utvoříme-li k němu odpovídající RTM) a proto jazyk L , který se skládá ze všech složených čísel, patří do třídy $\mathcal{RP}$.

1.14.5 Turingův stroj typu Monte-Carlo. RTM splňující podmínky 1 a 2 z předchozí definice 1.14.4, se nazývá RTM typu *Monte-Carlo*.

Uvědomte si, že RTM typu Monte-Carlo obecně nemusí pracovat v polynomiálním čase.

1.14.7 Třída $\mathcal{ZPP}$. Jazyk L patří do třídy $\mathcal{ZPP}$ právě tehdy, když existuje RTM M takový, že:

1. Jestliže $w \notin L$, stroj M se úspěšně zastaví (tj. zastaví se ve stavu q_f) s pravděpodobností 0.
2. Jestliže $w \in L$, stroj M se úspěšně zastaví (tj. zastaví se ve stavu q_f) s pravděpodobností 1.
3. Střední hodnota počtu kroků M v jednom běhu je $p(n)$, kde $p(n)$ je polynom a n je délka vstupního slova.

To znamená: M neudělá chybu, ale nezaručujeme vždy polynomiální počet kroků při jednom běhu, pouze střední hodnota počtu kroků je polynomiální.

1.14.8 Turingův stroj typu Las-Vegas. RTM splňující podmínky z předchozí definice 1.14.7, se nazývá typu *Las-Vegas*.

1.14.9 Tvrzení. Jestliže jazyk L patří do třídy $\mathcal{ZPP}$, pak i jeho doplněk $\bar{L}$ patří do třídy $\mathcal{ZPP}$.

Stejný RTM M typu Las-Vegas slouží „k přijetí“ jak jazyka L , tak i jeho doplnku $\bar{L}$; stačí koncové (přijímací) stavy RTM M prohlásit za nekoncové a ze všech nekoncových stavů M udělat koncové.

1.14.10 Poznámka. Pro jazyky ze třídy $\mathcal{RP}$ se tvrzení obdobné 1.14.9 neumí dokázat. To motivuje následující třídu jazyků.

1.14.11 Třída $\text{co-}\mathcal{RP}$. Jazyk L patří do třídy $\text{co-}\mathcal{RP}$ právě tehdy, když jeho doplněk $\bar{L}$ patří do třídy $\mathcal{RP}$.

1.14.12 Věta.

$$ZPP = RP \cap co-RP.$$

Nástin důkazu. Ukážeme nejprve $RP \cap co-RP \subseteq ZPP$.

Předpokládejme, že jazyk L leží v obou třídách RP i $co-RP$. Existují proto dva RTM M_1 a M_2 typu Monte Carlo pracující v polynomiálním čase a takové, že

M_1 — pro jazyk L ;

M_2 — pro jazyk $\bar{L}$.

Označme $p(n)$ ten větší z polynomů, které určují počet kroků M_1 a M_2 . Setrojíme RTM M typu Las-Vegas pro jazyk L takto: Pro dané vstupní slovo w

1. M nechá pracovat M_1 po dobu $p(n)$ kroků. Jestliže M_1 úspěšně skončí, M také skončí úspěšně.
2. M nechá pracovat M_2 po dobu $p(n)$ kroků. Jestliže M_2 úspěšně skončí, M skončí ale neúspěšně.
3. Jestliže M neskončí ani v kroku 1 ani v kroku 2, M pokračuje opět krokem 1.

Dá se dokázat, že RTM M je typu Las-Vegas.

Nyní ukážeme, že $ZPP \subseteq RP \cap co-RP$.

Předpokládejme, že jazyk L leží ve třídě ZPP , existuje tedy pro něj RTM M_1 typu Las-Vegas. Označme $p(n)$ polynom, který udává střední hodnotu počtu kroků RTM M_1 pro vstupní slovo délky n . Vytvoříme RTM M typu Monte Carlo pracující polynomiálním čase pro jazyk L .

M nechá na vstupu w pracovat RTM M_1 po dobu $2p(n)$. Jestliže M_1 úspěšně skončí, M úspěšně skončí; ve všech ostatních případech RTM M skončí neúspěšně.

Dá se dokázat, že M splňuje všechny podmínky pro RTM typu Monte Carlo. Protože pracuje v čase $2p(n)$, jedná se o polynomiální RTM typu Monte Carlo. Proto je jazyk L ve třídě RP .

Protože třída ZPP je uzavřena na doplňky, je každý jazyk ze třídy ZPP také ve třídě $co-RP$.

1.14.13 Věta. Platí

$$P \subseteq ZPP, \quad RP \subseteq NP, \quad co-RP \subseteq co-NP.$$

12. Prednaska - R, RE, Kod TM

1.15.1 Rekursivní jazyky. Řekneme, že jazyk L je *rekursivní*, jestliže existuje Turingův stroj M , který rozhoduje jazyk L .

Připomeňme, že Turingův stroj M rozhoduje jazyk L znamená, že jej přijímá a na každém vstupu se zastaví (buď úspěšně nebo neúspěšně).

Třída rekursivních jazyků se často značí R .

1.15.2 Rekursivně spočetné jazyky. Řekneme, že jazyk L je *rekursivně spočetný*, jestliže existuje Turingův stroj M , který tento jazyk přijímá.

Jinými slovy, M se pro každé slovo w , které patří do L , úspěšně zastaví a pro slovo w , které nepatří do L se buď zastaví neúspěšně nebo se nezastaví vůbec.

Třída rekursivně spočetných jazyků se často značí RS .

Každý rekursivní jazyk je též rekursivně spočetný. V dalším textu ukážeme, že naopak to neplatí, tj. existují rekursivně spočetné jazyky, které nejsou rekursivní.

1.15.4 Tvzení. Jestliže jazyk L je rekursivní, pak je rekursivní i jeho doplněk $\bar{L}$.

1.15.5 Tvzení. Jestliže jazyk L i jeho doplněk $\bar{L}$ jsou oba rekursivně spočetné, pak L je rekursivní.

1.15.6 Tvzení. Pro jazyk L může nastat jedna z následujících možností:

1. L i $\bar{L}$ jsou oba rekursivní.
2. Jeden z L a $\bar{L}$ je rekursivně spočetný a druhý není rekursivně spočetný.
3. L i $\bar{L}$ nejsou rekursivně spočetné.

1.15.7 Kód Turingova stroje. Každý Turingův stroj M lze zakódovat jako binární slovo. Mějme Turingův stroj M s množinou stavů $Q = \{q_1, q_2, \dots, q_n\}$, množinou vstupních symbolů $\Sigma = \{0, 1\}$, množinou páskových symbolů $\Gamma = \{X_1, X_2, \dots, X_m\}$, kde $X_1 = 0$, $X_2 = 1$ a $X_3 = B$. Dále počáteční stav je stav q_1 , koncový stav je q_2 . Označme D_1 pohyb hlavy doprava a D_2 pohyb hlavy doleva. (Tj. $D_1 = R$ a $D_2 = L$.)

Jeden přechod stroje M

$$\delta(q_i, X_j) = (q_k, X_l, D_r)$$

zakódujeme slovem

$$w = 0^i 10^j 10^k 10^l 10^r.$$

kteří nazýváme *Kód Turingova stroje M* , značíme jej $\langle M \rangle$, je

$$\langle M \rangle = 111 w_1 11 w_2 11 \dots 11 w_p 111,$$

Kde $w_1, \dots, w_p$ jsou slova odpovídající všem přechodům stroje M .

1.15.9 Diagonální jazyk L_d . Nejprve uděláme následující úmluvu. Jestliže binární slovo w nemá tvar z 1.15.7, považujeme ho za kód Turingova stroje M , který nepřijímá žádné slovo (neudělá nikdy žádný krok). Tj. $L(M) = \emptyset$.

Jazyk L_d se skládá ze všech binárních slov w takových, že Turingův stroj s kódem w nepřijímá slovo w . (Tedy L_d obsahuje i všechna slova w , která neodpovídají kódům nějakého Turingova stroje, ovšem obsahuje i další binární slova.)

1.15.11 Univerzální jazyk. Univerzální jazyk L_{UN} je množina slov tvaru $\langle M \rangle w$, kde $\langle M \rangle$ je kód Turingova stroje a $w \in \{0, 1\}^*$ je binární slovo takové, že $w \in L(M)$.

1.15.12 Univerzální Turingův stroj. Popíšeme, velmi zhruba, Turingův stroj, který přijímá univerzální jazyk L_{UN} . Tomuto Turingovu stroji se také říká *univerzální Turingův stroj* a značíme ho U .

Univerzální Turingův stroj U má 4 pásy. První páska obsahuje vstupní slovo $\langle M \rangle w$, druhá páska simuluje pásku Turingova stroje M a třetí páska obsahuje kód stavu, ve kterém se Turingův stroj M nachází. Dále má U ještě čtvrtou, pomocnou pásku.

Na začátku práce Turingova stroje U je na první pásce vstupní slovo $\langle M \rangle w$, ostatní pásy obsahují pouze B , blanky. Připomeňme, že kód Turingova stroje získáme takto. Předpokládejme, že Turingův stroj M se skládá z $(Q, \{0, 1\}, \{0, 1, B\}, \delta, q_1, \{q_2\})$, kde $Q = \{q_1, q_2, \dots, q_n\}$. Označme 0 jako X_1 , 1 jako X_2 , B jako X_3 , pohyb doprava R jako D_1 , pohyb doleva L jako D_2 . Pak jednotlivé přechody $\delta(q_i, X_j) = (q_k, X_l, D_m)$ kódujeme

$$t = 0^i 10^j 10^k 10^l 10^m, \text{ kde } 1 \leq i, k \leq n, 1 \leq j, l \leq 3, 1 \leq m \leq 2.$$

Turingův stroj M má kód

$$111 t_1 11 t_2 11 \dots 11 t_r 111.$$

Turingův stroj U nejprve zkontroluje, že vstup je opravdu kódem Turingova stroje M následovaný binárním slovem. Jestliže není, U se neúspěšně zastaví.

V případě, že vstupní slovo je tvaru kód Turingova stroje M následovaný binárním slovem w , U přepíše slovo w na druhou pásku a na třetí pásku napíše 0. To je proto, že Turingův stroj je na začátku práce ve stavu q_1 kódovaném jako 0.

Nyní Turingův stroj U simuluje kroky Turingova stroje M s tím, že kdykoli se stroj M dostane do stavu q_2 (koncový „přijímací“ stav M), U se úspěšně zastaví. Toto poznáme tak, že na třetí pásce se objeví 00 předcházené a následované B , blanky.

Poznamenejme, že je třeba ještě řada dalších technických detailů. Např. při přepisování slova w na druhou pásku to děláme tak, že za 0 ve vstupním slově w na pásku napíšeme 10, za 1 ve w na druhou pásku napíšeme 100. Je-li na druhou pásku potřeba (vzhledem k přechodové funkci Turingova stroje M) na druhou pásku napsat B , napíšeme 1000. Čtvrtá páska slouží k tomu, abychom na druhou pásku byli schopni vždy napsat stav pásy TM M .

1.15.13 Důsledek. Univerzální jazyk L_{UN} je rekursivně spočetný.

13. Prednaska - Nerozhodnutelne, PCP

1.15.14 Tvzení. Univerzální jazyk L_{UN} není rekursivní.

Kdyby totiž L_{UN} byl rekursivní, existoval by Turingův stroj M , který rozhodne L_{UN} . Tj. M se vždy zastaví; na slovech z jazyka L_{UN} se úspěšně zastaví, na slovech neležících v L_{UN} se neúspěšně zastaví. Na základě tohoto Turingova stroje M bychom byli schopni rozhodnout diagonální jazyk L_d , o kterém víme, že není ani rekursivně spočetný, viz 1.15.10.

1.15.15 Redukce. Připomeňme definici redukce z 1.9.1.

Jsou dány dvě rozhodovací úlohy $\mathcal{U}$ a $\mathcal{V}$. Řekneme, že úloha $\mathcal{U}$ se *redukuje* na úlohu $\mathcal{V}$, jestliže existuje algoritmus (program pro RAM, Turingův stroj) $\mathcal{A}$, který pro každou instanci I úlohy $\mathcal{U}$ zkonstruuje instanci I' úlohy $\mathcal{V}$ a to tak, že

$$I \text{ je ANO instance } \mathcal{U} \text{ iff } I' \text{ je ANO instance } \mathcal{V}.$$

Fakt, že úloha $\mathcal{U}$ se redukuje na úlohu $\mathcal{V}$ značíme

$$\mathcal{U} \triangleleft \mathcal{V}.$$

Jsou dány dva jazyky $L_1 \subseteq \Sigma^*$, $L_2 \subseteq \Gamma^*$. Řekneme, že jazyk L_1 se *redukuje* na jazyk L_2 , jestliže existuje algoritmus (program pro RAM, Turingův stroj) $\mathcal{A}$, který pro každé slovo $w \in \Sigma^*$ zkonstruuje slovo $A(w) \in \Gamma^*$ a to tak, že

$$w \in L_1 \text{ iff } A(w) \in L_2.$$

Fakt, že jazyk L_1 se redukuje na jazyk L_2 značíme

$$L_1 \triangleleft L_2.$$

1.15.16 Tvzení. Jsou dány dvě úlohy $\mathcal{U}$ a $\mathcal{V}$ takové, že $\mathcal{U} \triangleleft \mathcal{V}$. Pak platí:

1. Jestliže $\mathcal{V}$ je rozhodnutelná, pak i $\mathcal{U}$ je rozhodnutelná.
2. Jestliže $\mathcal{U}$ je nerozhodnutelná, pak i $\mathcal{V}$ je nerozhodnutelná.
3. Jestliže jazyk úlohy $\mathcal{U}$ není rekursivně spočetný, pak i jazyk úlohy $\mathcal{V}$ není rekursivně spočetný.

1.15.17 Tvzení. Jsou dány jazyky

$$L_e = \{M \mid L(M) = \emptyset\}, \quad L_{ne} = \{M \mid L(M) \neq \emptyset\}.$$

Pak jazyk L_{ne} je rekursivně spočetný, ale ne rekursivní. Jazyk L_e není ani rekursivně spočetný.

1.16.2 Postův korespondenční problém (PCP). Jsou dány dva seznamy slov A, B nad danou abecedou Σ .

$$A = (w_1, w_2, \dots, w_k), \quad B = (x_1, x_2, \dots, x_k),$$

kde $w_i, x_i \in \Sigma^*$, $i = 1, 2, \dots, k$. Řekneme, že dvojice A, B má *řešení*, jestliže existuje posloupnost $i_1, i_2, \dots, i_r$ indexů, tj. $i_j \in \{1, 2, \dots, k\}$, taková, že

$$w_{i_1} w_{i_2} \dots w_{i_r} = x_{i_1} x_{i_2} \dots x_{i_r}.$$

Otázka: Existuje řešení dané instance?

1.16.3 Příklady.

1. Jsou dány seznamy

	1	2	3	4	5
A	011	0	101	1010	010
B	1101	00	01	00	0